

COBOTTA

どこでも、いますぐ、
かんたんに。

みんなと一緒に
働くロボット。

自社工場における自動車部品製造の生産性向上を目的に、デンソーロボットの開発をはじめ50年。新たに世におくる人協働ロボット、COBOTTA。人にやさしいフォルムに、持ち運びしやすい小さな体。どこでも自由に連れて行き、すぐに作業を自動化する。しかも、専門知識を持たずとも、驚くほど簡単に。人手が足りないから、ちょっと手伝ってほしい。単純作業はロボットに任せて、もっと創造的な仕事をしたい。ユーザーのニーズや使い方次第で、どこまでも、無限に可能性を広げるCOBOTTA。その想像は、尽きることがありません。

1. safety design

人と一緒に働けるロボットとして、
安全に使えることを、
細部にわたり追求しました。

2. portable body

小型かつ軽量。
手軽に持ち運べるのが、
大きな魅力です。

3. easy to use

直感的な操作で、
動作を記憶。
誰でも簡単に扱えます。

4. open platform

ユーザーのアイデアで、
COBOTTAの可能性は
無限に拡張していきます。



safety design
portable body

1



safety design

かたちも
うごきも、
安全に。

人と協働する存在として、その基本に求めたこと。それは「人へのやさしさ」です。鋭利な部分をつくらず、ユニークなアーム構造に加え、指を挟み込まないよう可動範囲も配慮。さらに、速度とトルクを監視する6つのセンサーも内蔵し、機能的にも安全です。

portable body

2

手の足りない
場所に、
今すぐに。

コントローラーを内蔵しながらも、手軽に持ち運べる約4kg。COBOTTAは、小型・軽量なため、使いたいとき、使いたい場所で、すぐに作業を始められます。手が足りないときはもちろん、アイデアをすぐに実現したいとき、その小さな体が、とても大きな魅力です。



easy to use
open platform

3

easy to use

覚えずに、
教えられる
簡単さ。

COBOTTAとの作業に、専門的な知識は必要ありません。アーム部を直接動かして動作を記憶させる「ダイレクトティーチング機能」をはじめ、直感的に使えるGUIや、カメラを用いたティーチング機能にも対応。これまでロボットになじみがなかった方でも、すぐに使えます。



4

open platform

可能性は無限に、
引き出せる。

COBOTTAは、内蔵コントローラーを開放し、制御用APIを公開しているため、クリエイターが自由な開発環境でオリジナルのアプリケーションを開発できます（※OSS版）。JavaやRubyなど様々な開発言語に対応し、接続可能なデバイスも多種多様。プロの要望にも十分に答える拡張性の高さを備えています。

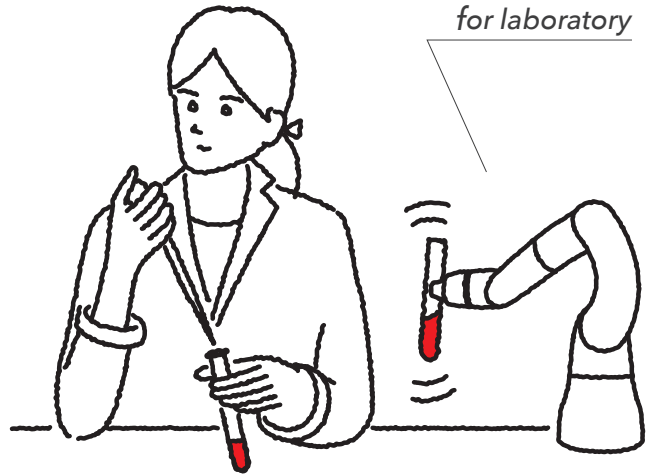
その課題のそばに。
そのアイデアのそばに。

課題の最適な解決を求めているとき、
アイデアを実現する方法を模索して
いるとき、COBOTTAは、様々な場面で
私たちをサポートしてくれます。

工場での部品の仕分けや、医薬品研究
現場での正確な繰り返し作業、学校で
のプログラミングの授業など、発想次
第で、その活躍の仕方は無限に広がっ
ていきます。



for factory



for laboratory

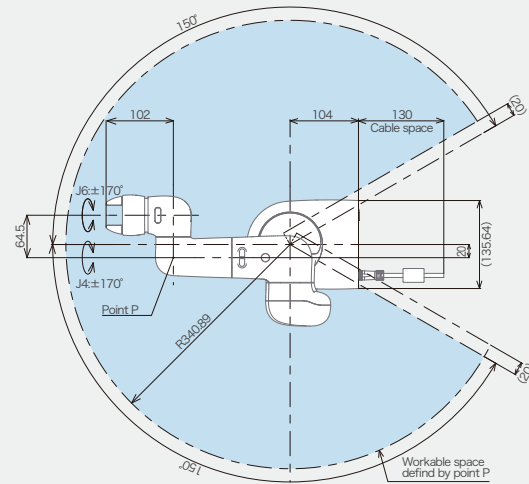
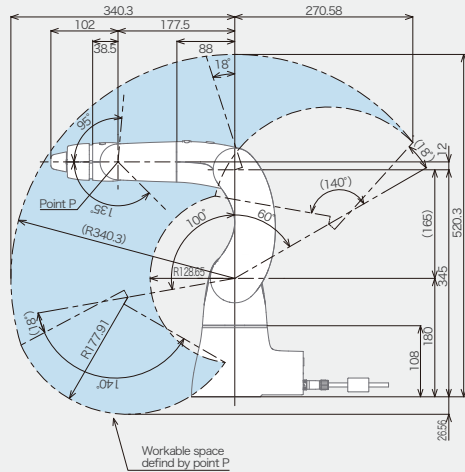


for school



for office

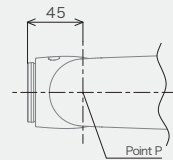
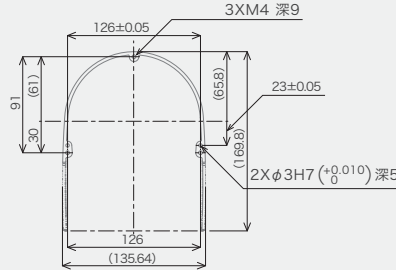
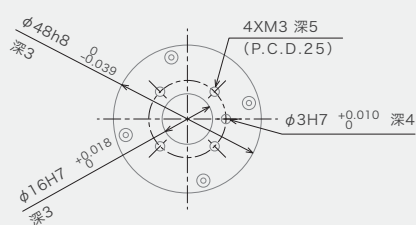
and more ...



ツール取付面

ベース取付寸法

ハンド無し



data

軸数	6軸(アーム部)+1軸(電動グリッパ部)*1
ブレーキ	1、2、3、4、5軸ブレーキ付
アーム長(第1アーム+第2アーム)	342.5(165+177.5)mm
定格可搬質量(最大可搬質量)	0.5kg(手首下向き時±10度以内の場合は0.7kg)*2
最大許容慣性モーメント	J4:0.0065kgm ² J5:0.0047kgm ² J6:0.00012kgm ²
位置繰返し精度	±0.05mm*3
標準サイクルタイム	工場出荷時4.32sec、最大速度設定時1.6sec(水平200mm、垂直25mmの往復動作時間)
保護等級	COBOTTA本体:IP30 ACアダプタ、ACケーブル:IP20
ソフトウェア	標準版:COBOTTA専用ソフトウェア OSS版:なし(※お客様にてLinuxなどをインストール可能)
電源仕様(ACアダプター)	入力:単相AC100~240V±10%/47~63Hz
外部信号	専用入力:12点/専用出力:11点 汎用入力:8点/汎用出力:9点 外部非常停止用接続×1ch
外部通信	Ethernet×1回線、USB×2回線、VGA出力×1ch
環境条件(動作時)	温度0~40℃、湿度20~80%RH(結露なきこと)
本体質量	約4kg
安全仕様	標準版 ISO 10218-1:2011 ISO/TS 15066:2016 ISO 13849-1:2015 PL d Cat.3
(※第三者認証機関による認証取得予定)	OSS版 ISO 13849-1:2015 PL d Cat.3
騒音(等価騒音レベル[A特性])	55dB以下(定格負荷、工場出荷時の最高速度で測定)
汚損度(汚染度)	2*4
過電圧カテゴリ	II*5

option

電動グリッパ / 電動バキューム / AFカメラ*6 / ベースプレート上・下*7 / フィールドネットワークインターフェースモジュール*8 / VGA中継ケーブル*9 / Mini I/Oケーブル

*1. オプション *2. 電動グリッパ無の場合 *3. 周囲温度一定条件下 *4. 汚染度2は家庭やオフィス環境に相当します *5. 過電圧カテゴリIIは、固定設備(コンセントなど)から供給されるエネルギー消費型機器を指します *6. 使用時は、hubにPoE給電機能が必要 *7. 2019年9月発売予定 *8. 2019年9月未発売予定 *9. OSS版を使用時に、COBOTTAの開発画面を表示する場合に使用
本製品は人・協働運転が実現可能な産業用ロボットです。ご使用に当たっては、関係法令・通達・指針、JIS B 9700:2013などに従い、リスクアセスメントを実施し、十分リスクを低減した上でご使用ください。また、ご使用環境に必要な法令・規格への適合はお客様自身でご確認ください。

address

株式会社デンソーウェーブ

ホームページアドレス <https://www.denso-wave.com/>

●お求め、ご相談は…

営業企画	〒448-8661	愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地	Tel 050-5213-4650
東北営業所	FA営業	〒983-0036 宮城県仙台市宮城野区吉竹2丁目6番1号	Tel 022-782-0071
		株式会社デンソーソリューション東北支社	
東京支店	FA営業	〒105-0011 東京都港区芝公園1丁目7番6号 KDX浜松町プレイス 10階	Tel 03-6367-9788
中部支店	FA営業	〒446-0058 愛知県安城市三河安城南町1丁目11番9号 4階	Tel 0566-75-7961
大阪支店	FA営業	〒532-0003 大阪府大阪市淀川区宮原4丁目2番30号 株式会社デンソー大阪ビル 4階	Tel 06-7166-5030
広島営業所	FA営業	〒730-0025 広島県広島市中区東平塚町4丁目21番 株式会社デンソー広島ビル 7階	Tel 082-504-1108
福岡営業所	FA営業	〒812-0044 福岡県福岡市博多区千代4丁目1番33号 西鉄千代原庁ロビル 3階	Tel 092-643-6901

※COBOTTAは、株式会社デンソーの登録商標です。 Copyright © 2019 DENSO WAVE INCORPORATED All rights reserved.

