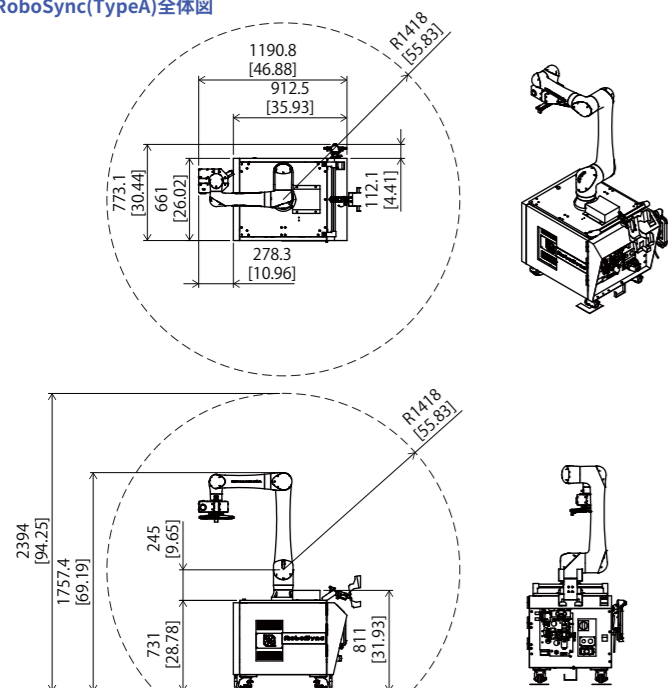
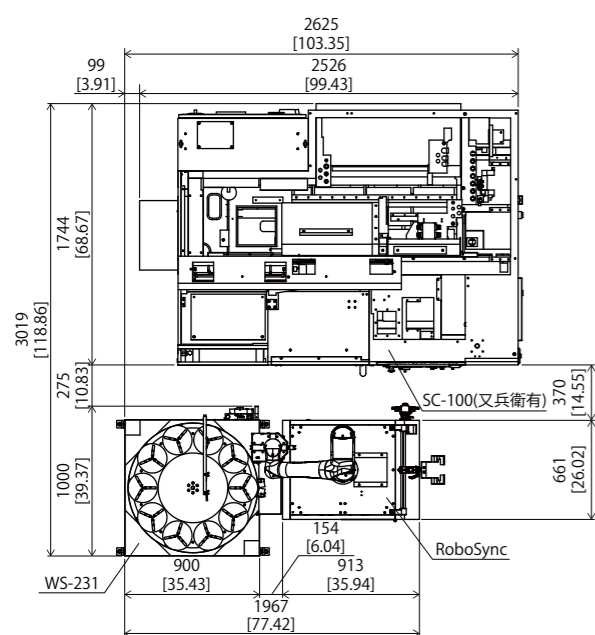


■TypeA		CRX-10iA/L	CRX-20iA/L
本体	重量	330kg	
	必要電源容量	1.8kVA(单相200V)	
	全体寸法	幅913mm x 奥行658mm x 高さ811mm	
	エア圧力	0.7MPa	
ワークサイズ	径	φ20-200mm	φ40-250mm
	長さ	20-100mm	20-350mm
	最大重量	5kg	10kg
	ハンドストローク	シングルハンド	16mm
	ダブルハンド	12mm	16mm
	シャフトハンド	10mm	26mm

■RoboSync(TypeA)全体図

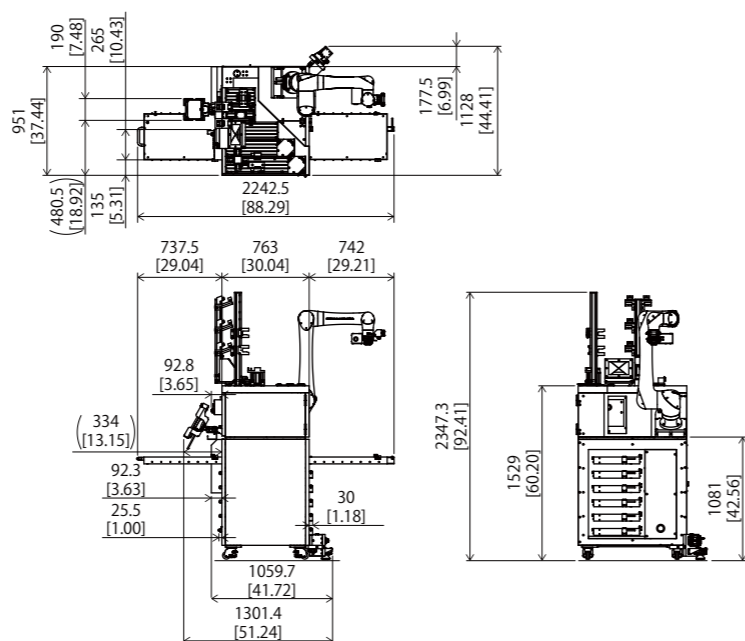


■SC-100 + RoboSync(TypeA) + ワークストッカー(WS-231) 参考全体図

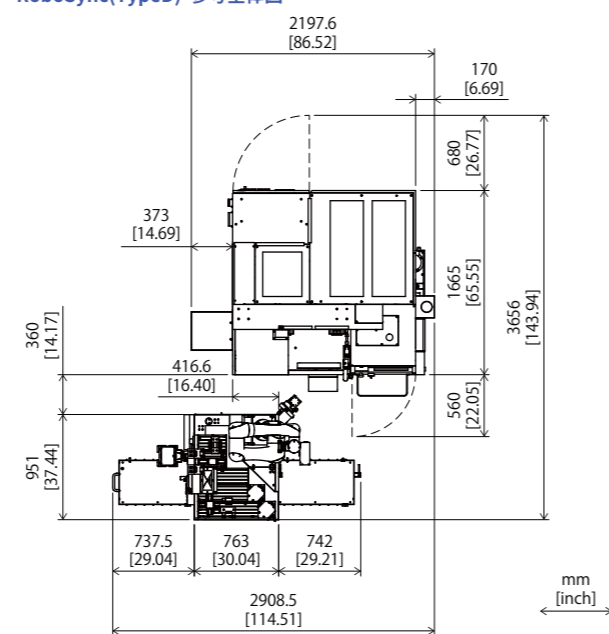


■TypeD		CRX-20iA/L
本体	重量	700kg
	全体寸法	3.4kVA(单相200V)
	全体寸法	幅855mm x 奥行951mm x 高さ2090mm
引き出し	段数	4 (6)
	収納可能領域	幅342mm x 奥行462mm x 高さ100mm 幅342mm x 奥行462mm x 高さ75mm(6段仕様)
	収納可能重量/段	60kg
ワークサイズ	径	φ20-100mm
	長さ	50-100mm
	最大重量	6kg

■RoboSync(TypeD)全体図



■AS-200 + RoboSync(TypeD) 参考全体図



※仕様により異なる場合がございます。詳細は営業員にお問い合わせください。

RoboSync

ロボシンク

シンプルに、フレキシブルに自動化を



専用のワークストッカーがなくとも、台車やパレットで手軽に自動化。



協働ロボットを採用し安全柵は不要に。



レイアウトを自由に変更して需要変動に対応。



VTR (YouTube)



▲RoboSync (TypeD)



RoboSyncは専用のワークストッカーを必要としません。*
素材や完成品の置き場にはお手持ちのパレット、台車などを利用することができます。

大きなシステムを組まず、簡単に、手軽に自動化したいというニーズから開発されました。

メーカー、NCを問わず、工作機械や洗浄装置、計測装置などの様々な機械と接続することが可能です。

*ワークストッカーも利用可能

 **中村留精密工業株式会社**

<https://www.nakamura-tome.co.jp>

本社・北陸営業所 〒920-2195 石川県白山市熱野町口-15
 東京支社 〒134-0085 東京都江戸川区南葛5-4-22
 大阪営業所 〒578-0957 大阪府東大阪市本庄中2丁目2-22
 名古屋営業所 〒465-0044 愛知県名古屋市名東区小井堀町603
 浜松営業所 〒430-0911 静岡県浜松市中央区新津町647 TKビルII 3階B号室
 北関東営業所 〒373-0851 群馬県太田市飯田町1245-1(金十清水ビル2階)
 福岡営業所 〒812-0011 福岡県福岡市博多区博多駅前3-4-25 アクロスキューブ博多駅前

Tel. 076-273-1111(代) Fax. 076-273-4312
 Tel. 03-5696-7060(代) Fax. 03-5696-7064
 Tel. 06-6747-7255(代) Fax. 06-6747-7257
 Tel. 052-709-7080(代) Fax. 052-704-0161
 Tel. 053-465-5251(代) Fax. 053-465-3688
 Tel. 0276-46-7161(代) Fax. 0276-46-7165
 Tel. 092-419-7049(代)



 **Nakamura-Tome**

自動化を手軽に

専用台車が不要

RoboSyncに標準搭載のビジョンセンサで台車上のワークを直接読み取ることで、専用の仕切りのある台車などがなくてもワークのピッキングが可能になります。

ワークが変更になる度に専用の台車やパレットを用意する必要がなく、コストを削減します。



◀RoboSync (TypeA)

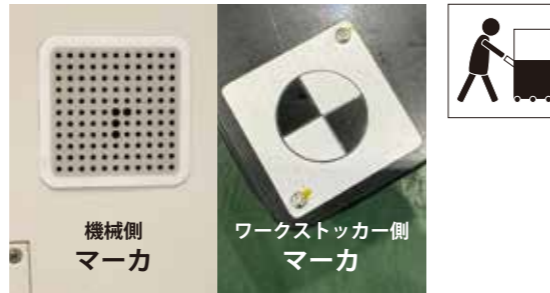


ビジョンセンサ(カメラ)
RoboSyncはビジョンセンサを標準搭載。

簡単復旧

機械(工作機械やその他装置)、ロボット、ワークストッカー(パレット、台車なども可)間の位置決めにはビジョンセンサとマーカを使用します。これによりロボットを移動しても、機械側とワークストッカー側のマーカを読むことで簡単に復旧することができます。

ロボットシステムを一度構築してしまうと、ロボットやストッカーが邪魔をして機械側の「段取り」がしにくい場合があります。RoboSyncならば、簡単にロボットを取り外して移動させ、また簡単に元の状態に戻すことができます。



簡単操作

RoboSyncはティーチングペンダントに専用の操作画面を内蔵しており、簡単にロボットを操作することができます。稼働に必要な情報入力や手動操作ができることはもちろん、段取りを補助する便利な機能を搭載しています。



リトラクト機能

ロボットが機内で停止しても、元の軌跡に近い経路をたどって安全に復帰することができます。

簡易ジャンプ機能

工作機械側の信号を読み取り、現在の加工状況(素材、加工中、加工完了)を把握してNCプログラムの途中から再開します。リトラクト機能と合わせて、アラームからの復旧操作がより簡単になります。

ティーチングレス機能

専用の設定画面上に搬送するワークの情報を入力することで、ティーチングポイントをワークに合わせて自動で変更。ワークが変わっても再ティーチングの必要がありません。



多品種自動対応システム NEW

RoboSync架台にワークストッカーと自動交換用ラックを搭載。

ワークストッカー

棚ワークストッカーは両側に引き出すことができるため、ロボット稼働中でも反対側から他トレーに材料をセットすることが可能です。



◀RoboSync (TypeD)

自動交換機能(op.)

オプションで各種自動交換機能を搭載することも可能です。自動交換用ラックに、ワークハンド爪・チャック爪・エンドエフェクタ(ワークハンド・ジョー交換ハンド)を収納することで、ワーク種類変更に伴う段取り替えを自動で行い、作業者の負担を削ります。



自動交換用
ラック▶

▼ワークハンド爪自動交換



▼チャック爪自動交換



省スペース

協働ロボットを採用することにより、安全柵が不要に。また、架台にストッカーを内蔵することで別置ストッカーのスペースを削減。多品種対応自動化システムでありながら、省スペースを実現しました。

防護領域: ロボットが停止する領域
警告領域: ロボットが減速する領域

